

## DC電源のモジュール型 多機能デジタルドライバ

モジュール型で、メーカーを選ばず 多様なモータを 位置 / 速度 / 電流 で制御可能。  
 Accelnetの上位機種16bitドライバ。シリアルエンコーダやEtherCAT通信にも対応。

### < 仕様 >

・ 型番 / 電源電圧 / 出力電流



| 型番         | 電源電圧範囲       | 連続電流 | ピーク電流 |
|------------|--------------|------|-------|
| AEM-090-06 | 20 ~ 90 Vdc  | 3 A  | 6 A   |
| AEM-090-14 | 20 ~ 90 Vdc  | 7 A  | 14 A  |
| AEM-090-30 | 20 ~ 90 Vdc  | 15 A | 30 A  |
| AEM-180-14 | 20 ~ 180 Vdc | 7 A  | 14 A  |
| AEM-180-20 | 20 ~ 180 Vdc | 10 A | 20 A  |

・ サイズ / 質量

76 (W) × 58 (D) × 21 (H) mm / 0.12 kg

| モータの種類    | DCサーボ(ブラシ), ボイスコイルモータ(VCM), 磁場コイルなど |   |                                 |
|-----------|-------------------------------------|---|---------------------------------|
| 制御モード     | 位置制御                                | ● | 位置ループ: 4 kHz                    |
|           | 速度制御                                | ● | 速度ループ: 4 kHz                    |
|           | トルク(電流)制御                           | ● | 電流ループ: 16 kHz, 分解能: 16 bit      |
|           | Point-to-Point, PVT                 | ● |                                 |
|           | インデクサ / 電子カム / ホーミング(原点復帰)          | ● |                                 |
|           | 電子ギア                                | ● |                                 |
| 入力コマンド    | EtherCAT (CoE)                      | ● |                                 |
|           | CANopen / DeviceNet                 | × |                                 |
|           | ASCII コマンド                          | ● | RS-232                          |
|           | パルス列入力 (CW/CCW または パルス/方向)          | ● | ~2 MHz (Quad A/B: ~8 MHz)       |
|           | アナログ ±10 V 位置 / 速度 / トルク制御          | ● | 分解能: 12 bit                     |
|           | PWM 速度 / トルク制御                      | ● | 周波数範囲: 1 kHz~100 kHz            |
| フィードバック   | マスターエンコーダ入力                         | ● | ( 電子ギア/電子カム )                   |
|           | シリアル(アブソリュート)エンコーダ                  | ● | SSI, BiSS, EnDat, Nikon-A, etc. |
|           | インクリメンタル エンコーダ (Quad A/B & Z)       | ● | 差動, ~20 MHz (4週倍後)              |
|           | アナログ Sin/Cos エンコーダ                  | ● | ~230 kHz, 補間: ~12 bit/cycle     |
|           | レゾルバ                                | × |                                 |
|           | 2nd インクリメンタル エンコーダ                  | ● | シングルエンド (設定時はIN4,5,6を使用)        |
| 入出力 (I/O) | エンコーダ出力                             | × |                                 |
|           | デジタルホール                             | ● |                                 |
| 入出力 (I/O) | 入力                                  |   | デジタル: 10 入力 / アナログREF: 1 入力     |
|           | 出力                                  |   | デジタル: 2 出力                      |
| アクセサリ     | 外付け回生抵抗 / シャントレギュレータ                | ◎ | シャントレギュレータ (125/145)            |
|           | 外付けエッジフィルタ                          | × |                                 |
|           | ヒートシンク                              | ◎ | AEM-HK                          |
|           | 開発キット                               | ◎ | AEK-090-01                      |
|           | RS232C シリアルケーブル                     | ◎ | SER-CK(開発キット用)                  |

※ ●:標準で対応, ○:指定バージョンで対応, ×:非対応, ◎:必要に応じ別途ご注文ください。

### < 概要 >

- ・ ACサーボ / DCサーボ / リニア / ボイスコイルモータなどを、多様な指令で駆動できるDC電源16bit多機能サーボドライバ
- ・ 量産に向くモジュール型で、アクセサリで初期評価に便利な開発キット(コネクタ変換基板)を準備
- ・ CME2ソフトウェアにより、PC接続で容易にモータ設定、調整が可能。便利なファンクションジェネレータ/オシロスコープ機能
- ・ シリアル, sin/cos エンコーダ, 2ndエンコーダ(選択/シングルエンド) などに標準対応。
- ・ 簡単操作のオートフェーシング / チューニング機能。特殊モータでのマニュアルフェーシング/チューニング機能
- ・ インデクサによる動作シーケンスプログラム機能、PTP(Point-to-Point)、PVT(位置/速度/時間)
- ・ 電子カム(カムテーブルによるマスター信号との同期位置制御)動作、電子ギア(入力パルスに対する動作比設定)機能
- ・ 通信プロトコル (EtherCAT / ASCII) による制御も可能。同一ネットワーク上での多種多軸モータ制御に簡単対応